

Liste des productions scientifiques
(publication, communication,....)
Année 2019.

Laboratoire: Laboratoire d'Automatique et Informatique de Guelma

Domaine de recherche: Ingénierie

Publications Internationales								
Titre	Auteurs	Revue	Catégorie de la revue • A ⁺ , A, B-Scopus, B-nonScopus, non classée	Année	Micro domaine	Volume	Page	URL
<i>Nonlinear IMM-SUKF Algorithm for Maneuvering Target Tracking with Bearings-Only Measurement</i>	Sebbagh, A. Kechida, S	SAE Technical Papers	B-Scopus	2019	Automation et systèmes de contrôle	1	6005	https://saemobilus.sae.org/content/2019-01-6005
<i>Road traffic density estimation and congestion detection with a hybrid observer-based strategy</i>	Zeroual A/H, Harrou F Ying Sun	Sustainable Cities and Society	A	2019	Science du Transport et technologie	46	101411	https://www.sciencedirect.com/science/article/abs/pii/S2210670718312332?via%3Dihub
<i>New face features to detect multiple faces in complex background</i>	Bencheriet, C	Evolving Systems	B-Scopus	2019	Informatique et Intelligence artificielle	10	79-95	https://link.springer.com/article/10.1007%2Fs12530-017-9211-y

Publications nationales

Titre	Auteurs	Revue	Catégorie de la revue • B-Scopus, B-nonScopus, non classée	Année	Micro domaine	Volume	Page	URL
/	/	/	/	/	/	/	/	

Communications Internationales

Titre	Auteurs	Intitulé de manifestation	• Proceeding de la conférence indexé dans Scopus(oui/non)	Micro domaine	Année	Volume	Page	URL
<i>Multiple Targets Tracking with Bearing-Only Measurement</i>	Sebbagh A Kechida, S Aidoud, M.	<i>The International Conference on Recent Advances in Robotics and Automation (ICRARA'2019). June 29-30, 2019 Tunisia</i>	<i>Non</i>	<i>Automation et systèmes de contrôle</i>	<i>2019</i>			https://icrare.org/
<i>Robustification of Generalized Internal Model Control based on the H_∞ method for the stabilization and tracking of a Hydraulic Actuator system</i>	Aidoud, M Sedraoui M Feraga, Ch Sebbagh A	<i>The International Conference on Recent Advances in Robotics and Automation (ICRARA'2019) June 29-30, 2019 Tunisia</i>	<i>Non</i>	<i>Automation et systèmes de contrôle</i>	<i>2019</i>			https://icrare.org/
<i>Maneuvering Target Tracking with Bearings-Only Measurement</i>	Sebbagh A Kechida, S Aidoud, M.	<i>The 5th International Conference of Computing for Engineering and Sciences Jul 20-22, 2019 Tunisia</i>	<i>Non</i>	<i>Automation et systèmes de contrôle</i>	<i>2019</i>			
<i>Robustification of the generalized predictive law (GPC) by the implicit application of the H_∞ method</i>	Aidoud, M. Sedraoui M Feraga, Ch Sebbagh A	<i>The 9th International Conference on Information Systems and Technologies Cairo March, 2019-Egypt</i>	<i>Oui</i>	<i>Automation et systèmes de contrôle</i>	<i>2019</i>		1-7	https://doi.org/10.1145/3361570.3361601
<i>Sliding Mode Control with PID Surface for Robot Manipulator Optimized by Evolutionary Algorithms</i>	Loucif F Kechida S	<i>The 4th conference on Recent Advances in Engineering Math. & Physics (RAEMP 2019) Dec 24- 26, 2019 Egypt</i>	<i>Oui</i>	<i>Robotique</i>	<i>2019</i>		19-32	https://www.springer.com/gp/book/9783030398460

<i>Élaboration d'un système de supervision sous YOKOGAWA CS3000: Application à l'unité de production d'air de l'entreprise nationale SONATRACH</i>	<i>Kechida, S Ayab M, Mezdour H Ayab A</i>	<i>Conférence Internationale sur le Monitoring des Systèmes Industriels (CIMSI'2019) Dec 11-12,2019 Maroc</i>	<i>Non</i>	<i>Automation et systèmes decontrôle</i>	<i>2019</i>			
<i>Effect of State Observer Order on Stability of pi Speed Controlled dc Drives with Minimax Optimizer</i>	<i>YakhelefY Boulouh, M MendaciS Zarat, A.</i>	<i>International Conference on Emerging and RenewableEnergy: Generation and Automation (ICEREGA'19) 28 -30 October,2019 Turkey</i>	<i>Non</i>	<i>Automation et systèmes decontrôle</i>	<i>2019</i>			http://icerega.utb.m.fr/previous-icerega/icerega-cerega-2019/
<i>Reconnaissance des montants littéraux des chèques arabes basé sur un modèle d'extraction de caractéristiques amélioré</i>	<i>Menasria A BouallegA/H</i>	<i>Workshop on Deep Learning and internet of Things November 20-21, 2019 Université 8 Mai 1945 Guelma</i>	<i>Non</i>	<i>Informatique et Intelligence artificielle</i>	<i>2019</i>			http://www.univ-guelma.dz/seminaires/CITS-C-2019/index.html
<i>Improved face recognition undervarying conditions based on a combination of Weber-Face and ContrastEqualization</i>	<i>BouallegA/H Menasria A</i>	<i>Workshop on Deep Learning and internet of Things November 20-21, 2019 Université 8 Mai 1945 Guelma</i>	<i>Non</i>	<i>Informatique et Intelligence artificielle</i>	<i>2019</i>			http://www.univ-guelma.dz/seminaires/CITS-C-2019/index.html

Communications nationales

Titre	Auteurs	Intitulé de manifestation	<ul style="list-style-type: none"> Proceeding de la conférence indexé dans Scopus(oui/non) 	Micro domaine	Année	Volume	Page	URL
<i>Optimisation d'un contrôleurpid par les métaheuristiques : application à la commande d'un moteur a cc.</i>	<i>Boubidi A Kechida S</i>	<i>Journée sur les Signaux et Systèmes JSS'19, organisées par le LAIG le 13/11/2019 Université 8 Mai 1945 Guelma</i>	<i>Non</i>	<i>Automation et systèmes decontrôle</i>	<i>2019</i>			http://laig.univ-guelma.dz/fr/content/manifestations-2
<i>Whaleoptimizeralgorith m to tune pidcontroller for the trajectorytrackingcontrol of robot manipulator</i>	<i>Loucif F Kechida S SebbaghA</i>	<i>Journée sur les Signaux et Systèmes JSS'19, organisées par le LAIG le 13/11/2019 Université 8 Mai 1945 Guelma</i>	<i>Non</i>	<i>Robotique</i>	<i>2019</i>			http://laig.univ-guelma.dz/fr/content/manifestations-2
<i>Automatic face recognitionusingWeberfaceunder variation illumination</i>	<i>BouallegA/H Menasria A Feraga, Ch . Aidoud, M Sedraoui M</i>	<i>Journée sur les Signaux et Systèmes JSS'19, organisées par le LAIG le 13/11/2019 Université 8 Mai 1945 Guelma</i>	<i>Non</i>	<i>Informatique et Intelligence artificielle</i>	<i>2019</i>			http://laig.univ-guelma.dz/fr/content/manifestations-2
<i>Automaticrecognition of hand writtenarabicwordsusing neural network</i>	<i>Menasria A Sedraoui M Feraga, Ch . BouallegA/H Aidoud, M</i>	<i>Journée sur les Signaux et Systèmes JSS'19, organisées par le LAIG le 13/11/2019 Université 8 Mai 1945 Guelma</i>	<i>Non</i>	<i>Informatique et Intelligence artificielle</i>	<i>2019</i>			http://laig.univ-guelma.dz/fr/content/manifestations-2
<i>Automatic design of fractional (PID)controller for cruise control on an electricvéhicule</i>	<i>Bouyeda H Ladaci S Sedraoui M</i>	<i>Journée sur les Signaux et Systèmes JSS'19, organisées par le LAIG le 13/11/2019 Université 8 Mai 1945 Guelma</i>	<i>Non</i>	<i>Automation et systèmes decontrôle</i>	<i>2019</i>			http://laig.univ-guelma.dz/fr/content/manifestations-2

